

1. On considère un espace affine \mathcal{E} de dimension 3, muni d'un repère cartésien $\mathcal{R} = (\mathcal{O}, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$. Soit \mathcal{O}' le point dont les coordonnées par rapport à \mathcal{R} sont $(3, -5, 2)$, et soient $\vec{u} = \vec{i} - 2\vec{k}$, $\vec{v} = 2\vec{i} - 3\vec{j} - \vec{k}$, et $\vec{w} = -2\vec{i} + \vec{j} - \vec{k}$, alors $\mathcal{R}' = (\mathcal{O}', \vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ est un autre repère cartésien (on l'admet). Si les coordonnées d'un point P par rapport au repère \mathcal{R}' sont $(2, -3, 4)$, quelles sont ses coordonnées par rapport à \mathcal{R} ?

$$\sqrt{(3, -5, 2) + 2(1, 0, -2) - 3(2, -3, -1) + 4(-2, 1, -1) = (-9, 8, -3)}$$

2. Dans \mathbf{R}^2 , qu'on considère ici comme un plan affine, soient A, B, C, D les sommets du carré unité, c'est-à-dire $A = (0, 0)$, $B = (1, 0)$, $C = (1, 1)$, et $D = (0, 1)$.

a. Déterminer le point L d'intersection des droites $\mathcal{D}_{A,C}$ et $\mathcal{D}_{B,E}$, où $E = \text{bar}(A, D)$.

$\sqrt{\text{On pourra par exemple trouver les équations } x = y \text{ et } x + 2y = 1 \text{ qui décrivent ces deux droites, et résoudre le système pour trouver le point d'intersection : } x = \frac{1}{3}, y = \frac{1}{3}, \text{ donc } L = (\frac{1}{3}, \frac{1}{3}).}$

b. Montrer que les points $F = \text{bar}(A, B)$, L , et D sont alignés.

$\sqrt{\text{On a } F = (\frac{1}{2}, 0) \text{ donc il s'agit de vérifier que } (\frac{1}{2}, 0), (\frac{1}{3}, \frac{1}{3}) \text{ et } (0, 1) \text{ sont alignés. Cela peut se faire par exemple en établissant } F + 3\vec{FL} = (\frac{1}{2}, 0) + 3(-\frac{1}{6}, \frac{1}{3}) = (0, 1) = D, \text{ ou en calculant}$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 \end{vmatrix} = 0.$$

c. Monter plus généralement que pour un parallélogramme A, B, C, D dans un plan affine, les points $F = \text{bar}(A, B)$, le point L d'intersection des droites $\mathcal{D}_{A,C}$ et $\mathcal{D}_{B, \text{bar}(A, D)}$ et le point D sont alignés.

$\sqrt{\text{Si l'on choisit le repère cartésien } (A, \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}), \text{ les coordonnées des points } A, B, C, D, E, F \text{ et } L \text{ seront précisément les points du même nom dans la première partie de cet exercice, et } F, L \text{ et } D \text{ seront alignés car leurs coordonnées vérifient cette propriété (le même déterminant s'annule).}$

3. Soit \mathcal{E} un espace euclidien de dimension 3, muni d'un repère euclidien $\mathcal{R} = (\mathcal{O}, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$. Décrire concrètement (par une équation en coordonnées par rapport à \mathcal{R} , ou par une forme paramétrique, selon votre préférence) le plan médiateur entre les points A et B , où A est le point aux coordonnées $(3, 1, 4)$, et B le point aux coordonnées $(5, -3, -2)$ (toujours par rapport à \mathcal{R}).

$\sqrt{\text{Ce plan médiateur est orthogonal au vecteur } \overrightarrow{AB} \text{ qui a coordonnées } (2, -4, -6) \text{ par rapport à la base } [\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}] \text{ de } \vec{\mathcal{E}}, \text{ et il passe par le point } \text{bar}(A, B) \text{ de coordonnées } (4, -1, 1). \text{ D'après le premier constat on peut donner une équation de la forme } 2x - 4y - 6z = d \text{ pour un certain réel } d, \text{ et d'après le second constat il faut alors prendre } d = 2 \times 4 - 4 \times -1 - 6 \times 1 = 8 + 4 - 6 = 6 \text{ (pour que } (x, y, z) = (4, -1, 1) \text{ vérifie l'équation). On peut diviser l'équation 2, pour trouver l'équation équivalente } x - 2y - 3z = 3.$

4. Dans un plan affine, un triangle de sommets A, B, C est donné, ainsi qu'un nombre réel $\lambda > 1$. On considère l'homothétie h de centre A et de facteur λ , et on pose $B' = h(B)$ et $C' = h(C)$. Ainsi les points B, C, C', B' forment les côtés d'un trapèze dont $\mathcal{D}_{B,C}$ et $\mathcal{D}_{B',C'}$ sont les côtés parallèles, et dont les deux autres côtés $\mathcal{D}_{B,B'}$ et $\mathcal{D}_{C,C'}$ se coupent en A .

a. Montrer que le point A et les milieux $\text{bar}(B, C)$ et $\text{bar}(B', C')$ sont alignés.

$\sqrt{\text{L'homothétie } h \text{ est une application affine, donc est compatible avec le calcul des barycentres : } \text{bar}(B', C') = \text{bar}(h(B), h(C)) = h(\text{bar}(B, C)), \text{ et par conséquent } A \text{ (le centre de } h), \text{bar}(B, C) \text{ et } \text{bar}(B', C') \text{ (l'image de } \text{bar}(B, C) \text{ par } h) \text{ sont alignés.}$

- b. Soit P le point d'intersection des diagonales $\mathcal{D}_{B,C'}$ et $\mathcal{D}_{B',C}$ du trapèze. Montrer que P se trouve aussi sur la droite passant par A , $\text{bar}(B, C)$ et $\text{bar}(B', C')$ (celle de la question a).

✓ L'argument le plus simple est un argument de symétrie : il existe un application affine f qui fixe A et intervertit B et C (autrement dit f envoie le repère affine $[A, B, C]$ sur le repère affine $[A, C, B]$), et les points fixes de f forment la droite $\mathcal{D}_{A, \text{bar}(B, C)}$ (comme $f(A) = A$ et $f(\text{bar}(B, C)) = \text{bar}(C, B) = \text{bar}(B, C)$ cette droite est contenu dans $\text{Fix}(f)$, et $\dim(\text{Fix}(f)) < 3$ car par exemple $B \notin \text{Fix}(f)$). Or on voit facilement $f(C') = B'$, donc $f(\mathcal{D}_{B, C'}) = \mathcal{D}_{B', C}$ et pareillement $f(\mathcal{D}_{B', C}) = \mathcal{D}_{B, C'}$, d'où le point P d'intersection de ces deux droites interverties par f est un point fixe de f , c'est-à-dire $P \in \mathcal{D}_{A, \text{bar}(B, C)}$.

On peut aussi calculer la position du point P explicitement et constater qu'il se trouve sur la droite $\mathcal{D}_{A, \text{bar}(B, C)}$. Par rapport au repère cartésien $(A, \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$, les coordonnées de A, B, C sont respectivement $(0, 0)$, $(1, 0)$ et $(0, 1)$; celles de B' et C' sont respectivement $(\lambda, 0)$ et $(0, \lambda)$. En tire que $\mathcal{D}_{B, C'}$ est décrit par l'équation $\lambda x + y = \lambda$, et $\mathcal{D}_{B', C}$ par l'équation $x + \lambda y = \lambda$. Le système des deux équation a pour solution $x = y = \frac{\lambda}{1+\lambda}$, ce qui donne les coordonnées de P , et qui est situé en particulier sur la droite $\mathcal{D}_{A, \text{bar}(B, C)}$ dont l'équation est $x = y$.

5. On se place dans un plan euclidien \mathcal{P} , où sont donné deux points distincts A, B . On cherche à décrire l'ensemble

$$\mathcal{C} = \{ P \in \mathcal{P} \mid (\overrightarrow{AP} - 2\overrightarrow{BP}) \perp (\overrightarrow{AP} + \overrightarrow{BP}) \}$$

(ici « \perp » désigne la relation d'orthogonalité entre deux vecteurs).

- a. On pose $\vec{p} = \overrightarrow{AP}$; traduire la condition $P \in \mathcal{C}$ en une équation dans laquelle \vec{p} est l'unique inconnue (les autres quantités dans l'équation ne peuvent donc pas dépendre du point P).

✓ Par Chasles on a $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BP} = \overrightarrow{AP}$ donc $\overrightarrow{BP} = \vec{p} - \overrightarrow{AB}$. Alors $\langle \overrightarrow{AP} - 2\overrightarrow{BP} \mid \overrightarrow{AP} + \overrightarrow{BP} \rangle$ donne $\langle \vec{p} - 2(\vec{p} - \overrightarrow{AB}) \mid \vec{p} + \vec{p} - \overrightarrow{AB} \rangle = 0$ se qui se simplifie à $\langle 2\overrightarrow{AB} - \vec{p}, 2\vec{p} - \overrightarrow{AB} \rangle = 0$ et ensuite à

$$-2\langle \vec{p} \mid \vec{p} \rangle + 5\langle \vec{p} \mid \overrightarrow{AB} \rangle - 2\langle \overrightarrow{AB} \mid \overrightarrow{AB} \rangle = 0 \quad \text{ou encore} \quad \langle \vec{p} \mid \vec{p} \rangle - \frac{5}{2}\langle \vec{p} \mid \overrightarrow{AB} \rangle + \langle \overrightarrow{AB} \mid \overrightarrow{AB} \rangle = 0.$$

- b. On suppose maintenant que la distance \overline{AB} est 4. Montrer que \mathcal{C} est un cercle, dont on déterminera le centre et le rayon. [Indication : on pourra choisir un repère euclidien adapté à la situation et écrire l'équation en termes de coordonnées de $P \in \mathcal{C}$ par rapport à ce repère.]

✓ On choisit $\vec{i} = \frac{1}{4}\overrightarrow{AB}$ (un vecteur de norme 1), et on choisit \vec{j} pour compléter à une base orthonormée, alors dans le repère euclidien (A, \vec{i}, \vec{j}) le point P a les mêmes coordonnées que le vecteur \vec{p} , appelons les (x, y) , et \overrightarrow{AB} a coordonnées $(4, 0)$. L'équation de la question précédente devient en coordonnées $x^2 + y^2 - \frac{5}{2}(4x + 0y) + (4^2 + 0^2) = 0$, ou $(x - 5)^2 + y^2 - 9 = 0$. C'est l'équation d'un cercle dont le centre a coordonnées $(5, 0)$ (donc c'est $A + \frac{5}{4}\overrightarrow{AB}$ ce centre) et dont le rayon est 3.