

Les parties sont indépendantes. Pour les questions où on ne demande pas de montrer/justifier/expliciter, une simple réponse peut suffire.

1. Soit \mathcal{P} un plan euclidien, muni d'un repère euclidien $\mathcal{R} = (\mathcal{O}, \vec{i}, \vec{j})$ (donc en particulier (\vec{i}, \vec{j}) forme une base *orthonormée* de l'espace $\overrightarrow{\mathcal{P}}$). Pour les coordonnées par rapport à \mathcal{R} d'un point $P \in \mathcal{P}$ on écrit (x, y) . Soit C le point de coordonnées $(-2, 3)$.
 - a. Donner une équation pour le cercle de centre C et de rayon 7.
 - b. Décrire l'ensemble des points dont les coordonnées vérifient $x^2 - 10x + y^2 + 4y = 45$.
 - c. Soient A, B le point de coordonnées $(1, 2)$ respectivement $(7, 4)$. Donner une équation pour l'ensemble des points P tels que $\|\overrightarrow{AP}\|^2 = \|\overrightarrow{BP}\|^2$, et décrire l'ensemble de façon géométrique.

2. On considère un plan affine \mathcal{P} muni d'un repère cartésien $\mathcal{R} = (\mathcal{O}, \vec{i}, \vec{j})$. Soit \mathcal{O}' le point de coordonnées $(-3, 4)$ par rapport à \mathcal{R} , et soient $\vec{u} = -2\vec{i} + 3\vec{j}$, et $\vec{v} = 5\vec{i} - 3\vec{j}$.
 - a. Montrer que $\mathcal{R}' = (\mathcal{O}', \vec{u}, \vec{v})$ est un autre repère cartésien.
 - b. Donner les coordonnées par rapport à \mathcal{R} du point P dont les coordonnées par rapport au repère \mathcal{R}' sont $(2, 2)$.
 - c. Donner les coordonnées par rapport à \mathcal{R}' du point Q dont les coordonnées par rapport au repère \mathcal{R} sont $(-1, 3)$.
 - d. On désigne par $x, y \in \mathbf{R}$ les coordonnées par rapport à \mathcal{R} d'un point P du plan, et par x', y' ses coordonnées par rapport à \mathcal{R}' . Soit \mathcal{D} la droite donnée par rapport à \mathcal{R} par l'équation $x + 3y + 5 = 0$. Donner une équation pour cette droite \mathcal{D} par rapport à \mathcal{R}' , qui sera donc en termes des coordonnées x', y' . [Indication: la méthode des questions précédentes permet d'exprimer (x, y) en termes de (x', y') ; il suffit de substituer le résultat dans l'équation de \mathcal{D} .]

3. Soit \mathcal{P} un plan euclidien, muni d'un repère euclidien $\mathcal{R} = (\mathcal{O}, \vec{i}, \vec{j})$. En termes des coordonnées (x, y) par rapport à \mathcal{R} , on définit une droite \mathcal{D}_1 dans \mathcal{P} par l'équation $5x + 12y = 28$.
 - a. Soit P l'image du point A de coordonnées $(4, 5)$ par la projection orthogonal sur la droite \mathcal{D}_1 . Trouver les coordonnées de P .
 - b. Quelle est la distance du point A à la droite \mathcal{D}_1 ?
 - c. Soit \mathcal{D}_2 la droite d'équation $5x + 12y = 80$. Vérifier que $A \in \mathcal{D}_2$ et argumenter que la distance de tout point de \mathcal{D}_2 à la droite \mathcal{D}_1 est égale à celle pour A trouvée dans la question précédente.
 - d. Si l'on fixe $a \in \mathbf{R}$ quelconque, l'argument de la question précédente montre que tous les points de la droite d'équation $5x + 12y = a$ ont la même distance à la droite \mathcal{D}_1 , laquelle distance ne dépend donc que de la valeur de a . Exprimer cette distance en fonction de a .

4. Si \mathcal{P} est un plan affine, muni d'un repère cartésien $\mathcal{R} = (\mathcal{O}, \vec{i}, \vec{j})$, alors le triangle $\mathcal{S} = (\mathcal{O} + \vec{i}, \mathcal{O} + \vec{j}, \mathcal{O})$ est un repère affine. Les coordonnées barycentriques (x, y, z) d'un point $P \in \mathcal{P}$ sont des nombres tels que $x + y + z = 1$ et $P = \text{bar}((x, \mathcal{O} + \vec{i}), (y, \mathcal{O} + \vec{j}), (z, \mathcal{O}))$ (donc P s'écrit comme barycentre des sommets du triangle avec poids respectifs (x, y, z) ; en fait (x, y) sont les coordonnées cartésiennes de P par rapport à \mathcal{R} , auxquelles on a simplement rajouté la coordonnée $z = 1 - x - y$).
 - a. Montrer que pour $a, b, c \in \mathbf{R}$, pas tous égaux, l'équation $ax + by + cz = 0$ en termes des coordonnées barycentriques définit une droite du plan.
 - b. Montrer que toute droite du plan s'écrit sous cette forme.
 - c. Montrer que deux triples (a, b, c) et (a', b', c') déterminent la même droite si et seulement si l'un est multiple de l'autre : $(a', b', c') = \lambda(a, b, c)$ pour un certain $\lambda \in \mathbf{R}^*$.
 - d. On considère maintenant trois triples (a, b, c) , (a', b', c') , (a'', b'', c'') , déterminant chacun une droite. Montrer que si les trois droites sont concourantes (c'est-à-dire ont un point commun aux trois) alors

$$\begin{vmatrix} a & b & c \\ a' & b' & c' \\ a'' & b'' & c'' \end{vmatrix} = 0$$

e.

Appelons (P_1, P_2, P_3) les sommets du triangle \mathcal{S} . Soit \mathcal{D}_1 une droite passant par P_1 et coupant le côté opposé du triangle \mathcal{S} (la droite qui passe par P_2, P_3) en un point de coordonnées barycentriques $(0, \lambda, 1 - \lambda)$ avec $\lambda \in \mathbf{R}$. De façon similaire soit \mathcal{D}_2 une droite passant par P_2 et coupant le côté opposé en un point de coordonnées barycentriques $(1 - \mu, 0, \mu)$, et \mathcal{D}_3 une droite passant par P_3 et coupant le côté opposé en un point de coordonnées barycentriques $(\nu, 1 - \nu, 0)$. On suppose qu'aucune des droites $\mathcal{D}_1, \mathcal{D}_2, \mathcal{D}_3$ ne coïncide avec un côté du triangle \mathcal{S} . Montrer que si les droites $\mathcal{D}_1, \mathcal{D}_2, \mathcal{D}_3$ sont concourantes, alors $\frac{\lambda}{1-\lambda} \times \frac{\mu}{1-\mu} \times \frac{\nu}{1-\nu} = 1$ (théorème de Ceva).