

1. Soit ϕ l'endomorphisme de \mathbf{Q}^3 dont la matrice par rapport à la base canonique est

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -10 & 2 \\ -2 & 3 & -2 \\ -1 & 11 & -2 \end{pmatrix}.$$

a. Déterminer le polynôme caractéristique χ_A de A .

✓ *Le calcul direct de*

$$\begin{vmatrix} X-1 & 10 & -2 \\ 2 & X-3 & 2 \\ 1 & -11 & X+2 \end{vmatrix}$$

est un peu fastidieux mais possible, et donne $X^3 + X^2(-1-3+2) + X\left(\begin{vmatrix} -1 & 10 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} -3 & 2 \\ -11 & 2 \end{vmatrix}\right) - \det A = X^3 - 2X^2 + X(-17+0+16) - 2 = X^3 - 2X^2 - X + 2$. C'est un peu plus simple si l'on additionne la première ligne à la dernière, puis soustrait la dernière colonne de la première, donnant

$$\chi_A = \begin{vmatrix} X-1 & 10 & -2 \\ 2 & X-3 & 2 \\ X & -1 & X \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} X+1 & 10 & -2 \\ 0 & X-3 & 2 \\ 0 & -1 & X \end{vmatrix} = (X+1)(X^2 - 3X + 2).$$

(ce qui après multiplication donne bien sur aussi $\chi_A = X^3 - 2X^2 - X + 2$).

b. Décomposer χ_A dans $\mathbf{Q}[X]$ comme produit de facteurs de degré 1.

✓ *Les racines rationnelles sont diviseurs du coefficient constant 2 de χ_A . Effectivement $-1, 1$ et 2 sont de telles racines, et on a la décomposition $X^3 - 2X^2 - X + 2 = (X+1)(X-1)(X-2)$.*

c. Argumenter que ϕ est diagonalisable, et trouver ensuite une base de diagonalisation pour ϕ .

✓ *Le polynôme caractéristique étant scindé et à racines sont simples, ϕ est diagonalisable.*

Pour $\lambda = -1, \lambda = 1$ et $\lambda = 2$ on cherche les noyaux des matrices

$$A + \mathbf{I} = \begin{pmatrix} 2 & -10 & 2 \\ -2 & 4 & -2 \\ -1 & 11 & -1 \end{pmatrix}, \quad A - \mathbf{I} = \begin{pmatrix} 0 & -10 & 2 \\ -2 & 2 & -2 \\ -1 & 11 & -3 \end{pmatrix}, \quad A - 2\mathbf{I} = \begin{pmatrix} -1 & -10 & 2 \\ -2 & 1 & -2 \\ -1 & 11 & -4 \end{pmatrix}$$

En appliquant le pivot de Gauss à ces matrices on les réduit respectivement à

$$\begin{pmatrix} 1 & -11 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 5 & -1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 0 & 7 & -2 \end{pmatrix}$$

montrant que chacune a un noyau de dimension 1, avec comme générateurs respectivement les vecteurs $(-1, 0, 1)$, $(-4, 1, 5)$, et $(-6, 2, 7)$, qui forment une base de vecteurs propres, pour respectivement $\lambda = -1$, pour $\lambda = 1$ et pour $\lambda = 2$.

d. Exprimer A^n en fonction de $n \in \mathbf{N}$.

✓ On choisit les trois vecteurs $(-1, 0, 1)$, $(-4, 1, 5)$, et $(-6, 2, 7)$ comme base \mathcal{B} , pour lequel la matrice de passage P de la base canonique vers \mathcal{B} et son inverse sont

$$P = \begin{pmatrix} -1 & -4 & -6 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 5 & 7 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad P^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -2 \\ 2 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

et puisque \mathcal{B} est une base de vecteurs propres pour les valeurs propres $-1, 1, 2$ on aura $A = PDP^{-1}$ pour la matrice diagonale D de coefficients diagonaux $-1, 1, 2$. Alors $A^n = PD^nP^{-1}$ où D^n est la matrice diagonale à coefficients diagonaux $(-1)^n, 1^n, 2^n$, ce qui donne

$$A^n = PD^nP^{-1} = \begin{pmatrix} 3a - 8b + 6c & 2a + 4b - 6c & 2a - 8b + 6c \\ 2b - 2c & -b + 2c & 2b - 2c \\ -3a + 10b - 7c & -2a - 5b + 7c & -2a + 10b - 7c \end{pmatrix}$$

où $a = (-1)^n$, $b = 1^n = 1$, $c = 2^n$.

2. On considère l'endomorphisme ϕ du \mathbf{C} -espace vectoriel \mathbf{C}^4 dont la matrice, par rapport à la base canonique, est

$$M = \text{Mat}_{\mathcal{E}}(\phi) = \begin{pmatrix} -5 & -6 & 0 & 2 \\ 4 & 5 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 4 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \end{pmatrix}.$$

a. Pourquoi ϕ définit-il, par restriction au sous-espace $V = \text{Vect}(e_1, e_2)$ engendré par les deux premiers vecteurs de la base canonique, un endomorphisme $\phi|_V$ de V ?

✓ Parce que V est ϕ -stable. Et cela est le cas parce que les deux premières colonnes de M (qui donnent $\phi(e_1)$ et $\phi(e_2)$, et qui engendrent $\phi(V)$) ont des coefficients nuls au delà de la seconde ligne, c'est-à-dire ces colonnes sont dans $\text{Vect}(e_1, e_2) = V$.

b. Déterminer le polynôme caractéristique $\chi_{\phi|_V}$ de cette restriction.

✓ La matrice de $\phi|_V$ par rapport à la base $[e_1, e_2]$ de V est $\begin{pmatrix} -5 & -6 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$, dont le polynôme caractéristique est $X^2 - 1$.

c. Calculer le polynôme caractéristique $\chi_{\phi} = \chi_M$. En le factorisant, vous constaterez que χ_{ϕ} a une racine simple, qu'on appellera λ , et une racine triple qu'on appellera ν .

✓ Puisque M est une matrice triangulaire en blocs, avec deux blocs diagonaux de taille 2×2 chacun, le polynôme caractéristique $\chi_{\phi} = \chi_M$ est le produit du polynôme caractéristique $\chi_{\phi|_V}$ du bloc en haut à gauche, et celui du bloc diagonal $\begin{pmatrix} -1 & 4 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$ en bas à droite, qui s'évalue à $X^2 - 2X + 1$. Donc $\chi_{\phi} = (X^2 - 1)(X^2 - 2X + 1) = (X + 1)(X - 1)^3$, et il a $\lambda = -1$ comme racine simple et $\nu = 1$ comme racine triple.

d. Déterminer l'espace propre E_{ν} pour la racine triple. Est-ce que ϕ est diagonalisable ?

✓ On a $E_{\nu} = E_1 = \ker(M - \mathbf{I})$ avec

$$M - \mathbf{I} = \begin{pmatrix} -6 & -6 & 0 & 2 \\ 4 & 4 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 4 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{méthode de Gauss} \quad \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

dont le noyau est engendré par le vecteur $(-1, 1, 0, 0)$. Comme il est de dimension $1 < 3$ (la multiplicité de $\nu = 0$ comme racine de χ_M), ϕ n'est pas diagonalisable.

e. Calculer le rang de la matrice $(M - \nu I)^2$; en déduire la valeur du polynôme minimal μ_ϕ .

√ On a

$$(M - \mathbf{I})^2 = \begin{pmatrix} 12 & 12 & -14 & -8 \\ -8 & -8 & 4 & 16 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

qui est de rang 2 (les deux premières lignes sont indépendantes), donc $\text{Ker}((M - \nu I)^2)$ est de dimension $4 - 2 = 2$. Ce noyau est contenu dans le sous-espace caractéristique \tilde{E}_1 (qui est égal à $\text{Ker}((M - \mathbf{I})^k)$ pour k suffisamment grand), dont la dimension est la multiplicité 3 de ν comme racine du polynôme caractéristique ; on conclut que $\text{Ker}((M - \mathbf{I})^2) \neq \tilde{E}_1$, et $(X - 1)^2$ n'est pas polynôme annulateur la restriction $\phi|_{\tilde{E}_0}$. Le polynôme minimal de $\phi|_{\tilde{E}_0}$ est donc $(X - 1)^3$. Le polynôme minimal de $\phi|_{\tilde{E}_{-1}} = \phi|_{E_{-1}}$ est $X + 1$, donc le polynôme minimal de ϕ (ou de M) est $\mu_\phi = (X + 1)(X - 1)^3$ (il est égal au polynôme caractéristique).

f. Décrire explicitement (en donnant une base de chacun) les sous-espaces caractéristiques \tilde{E}_λ et \tilde{E}_ν de ϕ ; ils figurent dans une décomposition $\mathbf{C}^4 = \tilde{E}_\lambda \oplus \tilde{E}_\nu$.

√ Pour déterminer $\tilde{E}_\lambda = E_{-1}$, on se sert de la matrice

$$M + \mathbf{I} = \begin{pmatrix} -4 & -6 & 0 & 2 \\ 4 & 6 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & -1 & 4 \end{pmatrix} \text{ méthode de Gauss } \begin{pmatrix} 2 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

dont le noyau est $\text{Vect}((-3, 2, 0, 0))$. Pour l'autre espace caractéristique $\tilde{E}_\nu = \tilde{E}_1$ qui est de dimension 3, on a d'après la question précédente $\tilde{E}_1 = \text{ker}((M - \mathbf{I})^3)$, et on sait que la matrice $(M - \mathbf{I})^3$ est de rang 1. Pour la calculer sans trop d'effort ou de risque d'erreur, on peut l'écrire $(M - \mathbf{I})(M - \mathbf{I})^2$, observer que les colonnes de $(M - \mathbf{I})^2$ sont toutes de la forme $v = (a, b, 0, 0)$, et que puisque les deux premières colonnes de $M - \mathbf{I}$ sont égales, disons C , on a $(M - \mathbf{I})v = (a + b)C$ pour ce v ; les colonnes de $(M - \mathbf{I})^3$ sont donc des multiples de C par respectivement 4, 4, -10, et 8 (ce sont les valeurs de $a + b$ dans les colonnes de $(M - \mathbf{I})^2$), et les lignes de $(M - \mathbf{I})^3$ sont donc toutes des multiples de $(2 \ 2 \ -5 \ 4)$. Ainsi $\tilde{E}_1 = \text{ker}((M - \mathbf{I})^3) = \text{ker}(2 \ 2 \ -5 \ 4)$, et une base est par exemple $[(-1, 1, 0, 0), (5, 0, 2, 0), (-2, 0, 0, 1)]$. Une méthode plus facile de trouver \tilde{E}_1 est comme l'image de $M + \mathbf{I}$ (car celui-ci agit comme 0 sur le facteur \tilde{E}_{-1} dans la somme directe, et de façon inversible sur l'autre facteur \tilde{E}_1 , d'où son image est égale à \tilde{E}_1), et on peut ainsi trouver la description $\tilde{E}_1 = \text{Vect}((-1, 1, 0, 0), (0, 2, 0, -1), (1, 0, 2, 2))$.

g. Trouver une base \mathcal{B} de trigonalisation, et détailler la matrice triangulaire $T = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(\phi)$.

√ Pour une base de trigonalisation, on peut commencer pour $\lambda = -1$ avec la base trouvée $[b_1] = [(3, -2, 0, 0)]$ de E_{-1} , mais il faut remplacer la de \tilde{E}_1 ci-dessus par une base adaptée à la chaîne de sous-espaces $\{0\} \subset E_1 \subset \text{ker}((M - \mathbf{I})^2) \subset \tilde{E}_1$. On commence donc la base de \tilde{E}_1 avec le vecteur propre $b_2(-1, 1, 0, 0)$. Ensuite il faut compléter à une base de $\text{ker}((M - \mathbf{I})^2)$, et on peut déduire de la matrice $(M - \mathbf{I})^2$ déjà calculée un solution indépendante de b_2 , par exemple $b_3 = (3, 0, 2, 1)$. Finalement on complète la base de \tilde{E}_1 avec n'importe quel vecteur indépendant, par exemple $b_4(0, 2, 0, -1)$ (on a beaucoup de choix, mail il faut rester dans le noyau de $(2 \ 2 \ -5 \ 4)$). Pour $\mathcal{B} = [b_1, b_2, b_3, b_4]$ on a, puisque $\phi(b_1) = -b_1$, $\phi(b_2) = b_2$, $\phi(b_3) = 16b_2 + b_3$ et $\phi(b_4) = (-14, 10, -4, -3) = 8b_1 - 2b_3 + b_4$, que

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\phi) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 16 & 8 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

3. Soit E un \mathbf{R} -espace vectoriel, et $\phi \in \text{End}(E)$ tel que $\chi_\phi = X^4 + X^3 - X - 1$. Ce polynôme n'est pas scindé sur \mathbf{R} , mais ses racines réelles sont toutes dans \mathbf{Z} (ce qui aide à les trouver).

a. Quelle est $\dim(E)$?

✓ C'est égal à $\deg(\chi_\phi) = 4$.

b. Pourquoi sait-on que ϕ n'est pas diagonalisable (sur \mathbf{R}) ?

✓ Pour être diagonalisable sur \mathbf{R} , il est nécessaire que χ_ϕ soit scindé sur \mathbf{R} , mais c'est pas le cas : $\chi_\phi = (X + 1)(X - 1)(X^2 + X + 1)$ avec le dernier facteur irréductible dans $\mathbf{R}[X]$.

c. Décomposer $\chi_\phi = PQ$, avec le facteur P scindé sur \mathbf{R} , et le facteur Q sans racines réelles.

✓ $\chi_\phi = (X^2 - 1)(X^2 + X + 1)$, c'est-à-dire $P = X^2 - 1 = (X + 1)(X - 1)$ et $Q = X^2 + X + 1$.

d. Argumenter que P et Q sont premiers entre eux.

✓ Les facteurs irréductibles d'un polynôme scindé sont tous de degré 1, pendant que un polynôme est sans racine s'il n'a aucun facteur de degré 1 ; alors il est clair que P et Q ne peuvent pas avoir un facteur irréductible commun.

e. Le lemme des noyaux donne donc $E = V \oplus W$ avec $V = \text{Ker}(P[\phi])$ et $W = \text{Ker}(Q[\phi])$ (car $\chi_\phi = PQ$ est polynôme annulateur de ϕ). Quels sont les polynômes caractéristiques de la restriction $\phi|_V$ de ϕ à V , et de la restriction $\phi|_W$ de ϕ à W ?

✓ Ce sont P respectivement Q . Un argument n'était pas demandé ici, mais en voici un. En appliquant le lemme des noyaux de nouveau à la décomposition $P = (X + 1)(X - 1)$ on voit que $V = \text{ker}(\phi + \mathbf{I}) \oplus \text{ker}(\phi - \mathbf{I})$, c'est la somme directe des espaces propres E_{-1} et E_1 , qui sont chacun de dimension 1 (car les racines de χ_ϕ sont simples), et donc $\chi_{\phi|_V} = (X + 1)(X - 1) = P$. Puisque $\chi_{\phi|_V} \chi_{\phi|_W} = \chi_\phi = PQ$ il en découle que $\chi_{\phi|_W} = Q$.

f. Montrer que $\phi|_V$ est diagonalisable, et qu'en revanche $\phi|_W$ n'a aucun vecteur propre.

✓ Le polynôme P est annulateur de $\phi|_V$ (par définition de V) et puisqu'il est à racines simples, $\phi|_V$ est diagonalisable (on le voyait aussi dans la réponse précédente). En revanche $\phi|_W$ a un polynôme annulateur Q sans racines réelles, ce qui exclut la possibilité de valeurs propres (car elles doivent être parmi les racines du polynôme annulateur).

g. On choisit dans V une base de vecteurs propres de $\phi|_V$ (en prenant les différentes valeurs propres dans l'ordre croissant) et dans W on choisit une base dont chaque vecteur sauf le premier est l'image par $\phi|_W$ du vecteur précédent de la base. En combinant les deux bases on obtient une base \mathcal{B} de E . Décrire la matrice $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\phi)$ (elle est entièrement déterminée).

✓ La matrice demandée est diagonale en blocs avec comme blocs les matrices de $\phi|_V$ et $\phi|_W$ par rapport aux bases choisies de V respectivement W . Le premier bloc est la matrice diagonale avec coefficients diagonaux $-1, 1$. Le second bloc est aussi une matrice 2×2 . Tout d'abord, comme W ne contient aucun vecteur propre, on peut prendre n'importe que vecteur $b \in W \setminus \{0\}$ comme premier vecteur de la base, et $[b, \phi(b)]$ sera libre et donc une base de W , du type indiqué dans la question. Par ce choix la première colonne du second bloc sera $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, et ce bloc sera donc une matrice compagnon d'un polynôme unitaire S de degré 2 (qui détermine sa seconde colonne) ; puisque le polynôme minimal (et caractéristique) de ce bloc sera alors S , et $Q = X^2 + X + 1$ est polynôme annulateur (et caractéristique) de $\phi|_W$, on conclut $S = Q$, d'où le résultat final

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\phi) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$