Les documents ne sont pas autorisés. Les parties sont indépendantes. Les faits énoncés dans une question peuvent être utilisés dans les questions suivantes, que vous les ayez démontrés ou non.

Quand une question nécessite la résolution d'un système d'équations linéaires, il suffira d'en donner la solution, sans sa dérivation complète.

Si  $\varphi$  est un endomorphisme d'un K-espace vectoriel E, on notera subs  $\varphi: K[X] \to \operatorname{End}(E)$  le morphisme d'anneaux qui consiste à substituer  $\varphi$  pour  $X: \sum_{i=0}^d c_i X^i \mapsto \sum_{i=0}^d c_i \varphi^i$  (ailleurs cette opération est souvent notée  $P(X) \mapsto P(\varphi)$ ). En particulier subs  $\varphi(c) = c\varphi^0 = c\operatorname{id}_E$  pour un polynôme constant  $c \in K$ . On utilisera comme définition du polynôme caractéristique la formule  $\chi_A = \det(XI_n - A)$  (et non pas  $\det(A - XI_n)$ ), de sorte qu'il soit toujours unitaire.

- **1.** On fixe un corps K, un K-espace vectoriel E de dimension finie n, un endomorphisme  $\varphi \in \operatorname{End}(E)$ .
  - a. On choisit un vecteur  $v_0 \in E$ , et définit des vecteurs  $v_i$  pour tout entier i>0 de façon récurrente par  $v_i=\varphi(v_{i-1})$ . Comme, en vue de leur nombre plus grand que la dimension n, les vecteurs  $v_i$  ne peuvent pas être tous linéairement indépendants, il existe une relation de dépendance linéaire  $c_0v_0+\cdots+c_dv_d=0$  entre les vecteurs  $(v_0,\ldots,v_d)$  (avec  $d\in \mathbf{N}$  et  $c_0,\ldots,c_d\in K$  pas tous nuls). Montrer qu'on a également  $c_0v_{0+k}+\cdots+c_dv_{d+k}=0$  pour tout k>0.
  - b. Soit  $F = \mathrm{Vect}(v_0, v_1, \ldots) \subseteq E$ . Déduire de la question précédente que si  $P \in K[X]$  vérifie subs  $_{\varphi}(P)(v_0) = 0 \in E$ , alors la restriction de subs  $_{\varphi}(P)$  à F est entièrement nulle.
  - c. Soit maintenant  $P = c_0 X^0 + \cdots + c_{n-1} X^{n-1} + X^n \in K[X]$  un polynôme unitaire de degré n, et supposons que la matrice de  $\varphi$  par rapport à une certaine base  $\mathcal{E}$  de E soit égale à la matrice compagnon de P:

$$\operatorname{Mat}_{\mathcal{E}}(\varphi) = C_P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & -c_0 \\ 1 & 0 & 0 & \dots & -c_1 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & -c_2 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & -c_{n-1} \end{pmatrix}.$$

En choisissant de façon convenable  $v_0 \in E$ , montrer que le polynôme minimal de  $\varphi$  et le polynôme caractéristique de  $\varphi$  sont tous les deux égaux à P.

d. On spécialise dans la situation de la question précédente  $K = \mathbf{R}$ , n = 4,  $E = \mathbf{R}^4$  avec  $\mathcal{E}$  sa base canonique, et  $P = 1 - X - X^3 + X^4$ . Donc en particulier

$$\operatorname{Mat}_{\mathcal{E}}(\varphi) = C_{1-X-X^3+X^4} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1\\ 1 & 0 & 0 & 1\\ 0 & 1 & 0 & 0\\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Montrer que  $\lambda = 1$  est l'unique valeur propre de  $\varphi$ , et trouver sa multiplicité algébrique (c'està-dire, comme racine du polynôme caractéristique).

- e. Calculer, pour la valeur propre  $\lambda = 1$ , l'espace propre (c'est-à-dire trouver une base de ce sous-espace), ainsi que l'espace caractéristique (espace propre généralisé), qu'on appellera  $F_{\lambda}$ .
- f. Soit Q le quotient de P par  $(X-1)^m$ , où m est maximal pour que la division soit exacte (sans reste). Donner un argument sans calcul qui montre que  $E = F_{\lambda} \oplus F'$  avec  $F' = \text{Ker}(\text{subs }_{\varphi}(Q))$ .
- g. Calculer F' explicitement, et vérifier que l'espace trouvé est en somme directe avec  $F_{\lambda}$ .
- h. Pour les polynômes Q et  $(X-1)^m$  de la question f, trouver des coefficients de Bézout, c'est-à-dire des polynômes  $S, T \in K[X]$  tels que  $SQ + T(X-1)^m = 1 \in K[X]$ .
- i. Montrer que les endomorphismes  $\operatorname{subs}_{\varphi}(SQ)$  et  $\operatorname{subs}_{\varphi}(T(X-1)^m)$  sont les projections de E selon la somme directe  $E=F_{\lambda}\oplus F'$ , et calculer leurs matrices dans  $\mathcal{E}$ .

- j. Donner une base  $\mathcal{B}$  de E tel que  $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(\varphi)$  soit de la forme en blocs  $\begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix}$  où A et B sont des matrices carrées  $2 \times 2$  qu'on précisera, avec en plus A triangulaire supérieure et B une matrice compagnon (d'un polynôme unitaire de degré 2). [Indication: on pourra considérer le polynôme caractéristique de  $\begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix}$  en relation avec les polynômes caractéristiques de A et de B.]
- 2. Soit E un  $\mathbf{R}$ -espace vectoriel de dimension 3, muni d'une base  $\mathcal{E}$ , et  $f \in \operatorname{End}(E)$  tel que

$$\operatorname{Mat}_{\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 5 \\ 0 & 12 & -30 \\ 0 & 4 & -10 \end{pmatrix}.$$

- a. Montrer que f est diagonalisable, et expliciter une base  $\mathcal{B}$  de diagonalisation et la forme diagonale  $\mathrm{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$  sur cette base.
- b. On considère le problème de trouver les  $g \in \text{End}(E)$  tels que  $g^3 = f$ . Montrer que pour un tel g, s'il existe, tout espace propre de f sera g-stable.
- c. Qu'est-ce que cela entraı̂ne pour la forme de la matrice  $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(g)$ ? Trouver les solutions g de  $g^3 = f$  en donnant leurs matrices  $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(g)$  (on ne demande pas de les exprimer dans la base  $\mathcal{E}$ ).
- 3. Soit E l'ensemble des fonctions  $f \in C^{\infty}(\mathbf{R}, \mathbf{C})$  (c'est-à-dire indéfiniment dérivables  $\mathbf{R} \to \mathbf{C}$ ) qui vérifient l'équation différentielle homogène

$$f''' + f' + 10f = 0;$$

c'est un C-espace vectoriel (on l'admet).

a. Montrer que si  $f \in E$  alors aussi  $f' \in E$ .

On peut donc considérer l'endomorphisme  $D \in \text{End}(E)$  défini par  $D: f \mapsto f'$ .

- b. Donner une équation en  $\lambda \in \mathbf{C}$  qui est vérifiée si et seulement si la fonction exponentielle  $f_{\lambda}: x \mapsto e^{\lambda x}$  appartient à E. Montrer que dans ce cas  $f_{\lambda}$  est un vecteur propre de D pour  $\lambda$ .
- c. Montrer qui si un polynôme  $P \in \mathbf{Z}[X]$  (donc à coefficients entiers) possède une racine dans  $\mathbf{Z}$ , alors cette racine divise nécessairement (dans  $\mathbf{Z}$ ) le coefficient constant (c'est-à-dire de  $X^0$ ) de P.
- d. Trouver les solutions entières  $\lambda \in \mathbf{Z}$  de l'équation de la question b, et en déduire toutes les solutions dans  $\mathbf{C}$ .
- e. Trouver le polynôme minimal P de D, et en déduire si D est diagonalisable on non.

En analyse on établit que toute fonction  $f: \mathbf{R} \to \mathbf{C}$ , vérifiant l'équation  $f' = \lambda f$  est un multiple scalaire de la fonction exponentielle indiquée dans la question b. On admet ici ce résultat; autrement dit, on admet que les espaces propres de D sont de dimension 1.

- f. Déterminer  $\dim(E)$ . Quel est le polynôme caractéristique de D?
- g. Spécifier trois fonctions  $g_1, g_2, g_3 \in E$  qui sont linéairement indépendantes, et qui sont à valeurs  $r\'{e}elles$  (donc  $g_i(x) \in \mathbf{R}$  pour tout  $x \in \mathbf{R}$ ). Qu'est-ce qu'on peut en déduire concernant les solutions de la même équation différentielle f''' + f' + 10f = 0 dans l'ensemble  $C^{\infty}(\mathbf{R}, \mathbf{R})$  des fonctions réelles et indéfiniment dérivables (quel ensemble est en fait un  $\mathbf{R}$ -espace vectoriel)?